



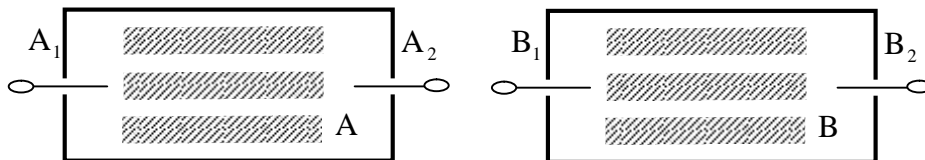
MINISTERUL EDUCAȚIEI, CERCETĂRII ȘI TINERETULUI
I SPORTULUI
INSPECTORATUL COLAR JUDEȚEAN - ILFOV
OLIMPIADA NAȚIONALĂ DE FIZICĂ
Ediția a 48-a; 1 – 6 aprilie 2012
PROBA PRACTICĂ

IX
B

Lucrarea B

Problema 1. Cutii negre cu resorturi

În interiorul a două cutii paralelipipedice identice, A și B, se află câte trei resorturi elastice identice nedeformate, paralele și echidistante, foarte ușoare, aliniată așa cum indică desenele din figura alăturată. Linearitatea fiecărui resort este asigurată de câte o tijă rigidă interioară, solidară cu pereții cutiei. Din cele două cutii, prin centrele suprafețelor opuse ale acestora, ies în exterior capetele libere ale unor tije mobile, subiri, terminate cu câte un inel. Capetele tijelor subiri, aflate în interiorul cutiilor, sunt legate de capetele resorturilor. Tijele mobile sunt paralele cu resorturile. Cele două resorturi din interiorul cutiilor sunt identice.



Se știe că :

1) pentru cutia A, dacă tragem spre exterior de inelul A_1 , atunci cele două resorturi laterale din cutia A se alungesc identic și resortul central se scurtează, iar dacă tragem spre exterior de inelul A_2 , aflat la celălalt capăt al cutiei A, atunci toate resorturile din cutia A se alungesc identic;

2) pentru cutia B, dacă tragem spre exterior de inelul B_1 , atunci cele două resorturi laterale din cutia B se scurtează identic și resortul central se alungește, iar dacă tragem spre exterior de inelul B_2 , aflat la celălalt capăt al cutiei B, atunci cele două resorturi laterale din cutia B se alungesc identic, iar resortul central rămâne nedeformat.

Resorturile laterale sunt simetrice față de resortul central.

Cerim să :

a) *Să se reconstituie*, pentru fiecare cutie, modul cum sunt conectate capetele resorturilor între ele, cum sunt conectate capetele resorturilor cu pereții fiecărei cutii și cum sunt conectate capetele tijelor mobile cu capetele resorturilor. *Să se reprezinte*, raportat la capetele fiecărei cutii, A ($A_1; A_2$) și B ($B_1; B_2$), schema din interiorul fiecărei cutii, care corespunde resorturilor nedeformate.

b) Cutiile fiind fixe, se trage spre exterior, succesiv, de fiecare inel, al fiecărei cutii, celălalt inel al cutiei fiind liber. *Să se determine* relațiile dintre deplasările inelelor fiecărei cutii.

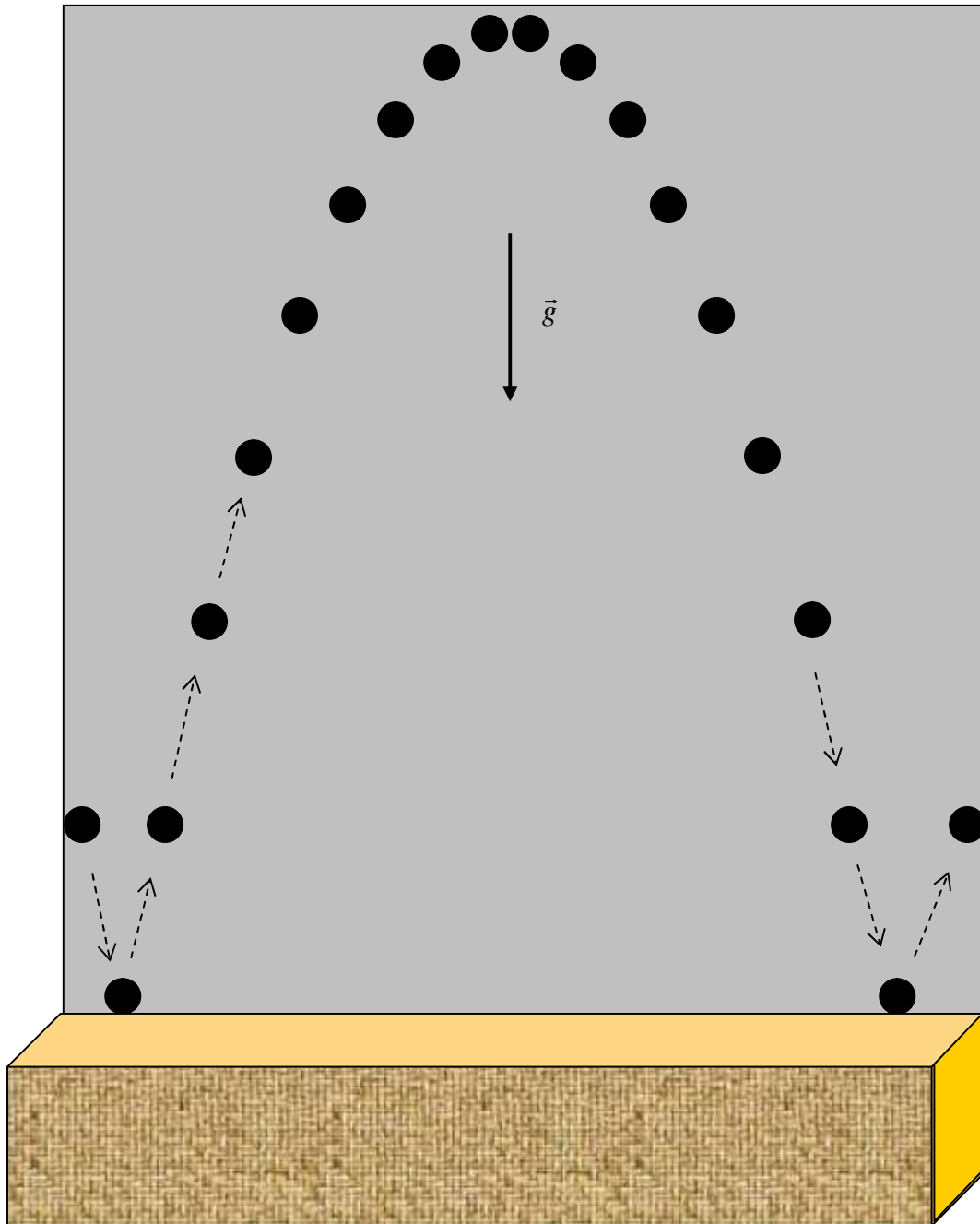
c) Dispunând de un dinamometru și de o riglă gradată, *să se evidențieze* posibilitățile care permit *să se determine* constanta de elasticitate a fiecărui resort din fiecare cutie.

Lucrarea B

Problema 2. Mișcarea unei mingi de tenis în câmp gravitațional

O minge de tenis, lovită cu o rașetă, este trimisă spre suprafața de joc, plană și orizontală a unei săli de sport, pe care o ciocnește perfect elastic. Imaginile stroboscopice succesive ale mingii, surprinse la intervale de timp $\Delta t = 0,057$ s, cuprinse între două ciocniri succesive ale mingii cu suprafața de joc, sunt reprezentate în figura alăturată.

Se determine: a) viteza v_0 a mingii dup ciocnirea suprafe ei de joc; b) unghiul α sub care mingea p r se te suprafa a de joc dup ciocnirea acesteia. Se tie c fotografia reprezint planul vertical al traiectoriei mingii, la scara 1 cm : 8,7 cm. Se neglijeaz rezisten a aerului. Se cunoa te valoarea accelera iei gravita ionale, $g = 9,8 \frac{m}{s^2}$.



Lucrare propus de prof. dr. Mihail Sandu
G. .E.A.S. C lim ne ti



MINISTERUL EDUCAȚIEI, CERCETĂRII, TINERETULUI
I SPORTULUI
INSPECTORATUL COLAR JUDEȚEAN - ILFOV
OLIMPIADA NAȚIONALĂ DE FIZIC
Ediția a 48-a; 1 – 6 aprilie 2012
PROBA PRACTICĂ

IX
B

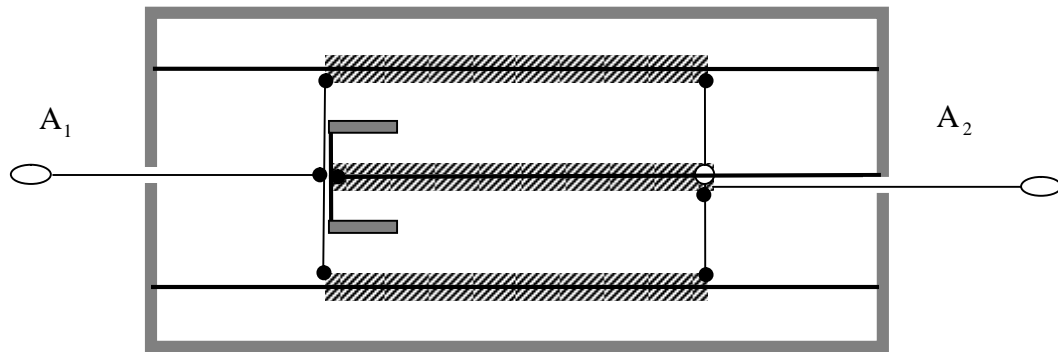
Lucrarea B

Problema 1 – REZOLVARE – Barem de notare – 5,00 puncte

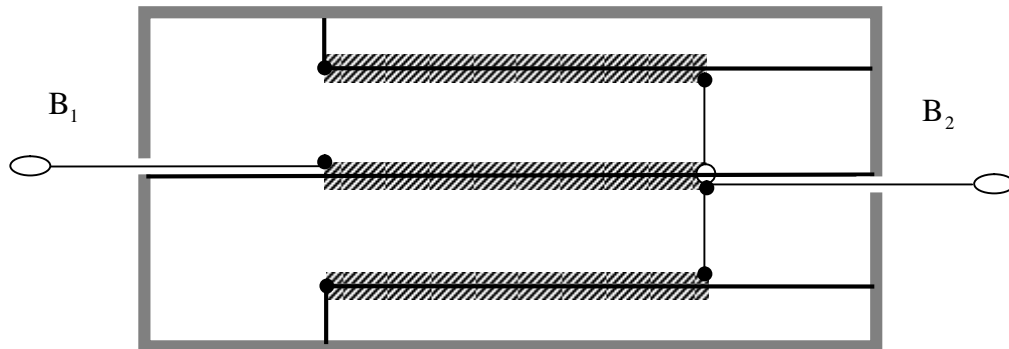
a) – 1,50 puncte

Schemele care corespund conexiunilor resorturilor din cele două cutii sunt reprezentate în desenele din figurile următoare.

1) Pentru cutia A.



2) Pentru cutia B.



b) 2,00 puncte

1) Pentru cutia A, când asupra inelului de la capătul A_1 acționează o forță exterioară \vec{F}_{ext} , orientată așa cum indică figura alăturată, determinând apariția forțelor elastice \vec{F}_{lat} și respectiv \vec{F}_{cen} , care asigură echilibrul elementelor sistemului, însemnează că :

$$F_{\text{ext}} = 2F_{\text{lat}} = F_{\text{cen}},$$

unde F_{lat} și F_{cen} sunt forțele de reacție ale resorturilor laterale și respectiv a resortului central.

Deformările resorturilor laterale fiind identice, în acord cu legea lui Hooke, utilizând desenul din figura al turat, rezultă :

$$2k(\Delta y)_{\text{lat}} = k(\Delta y)_{\text{cen}},$$

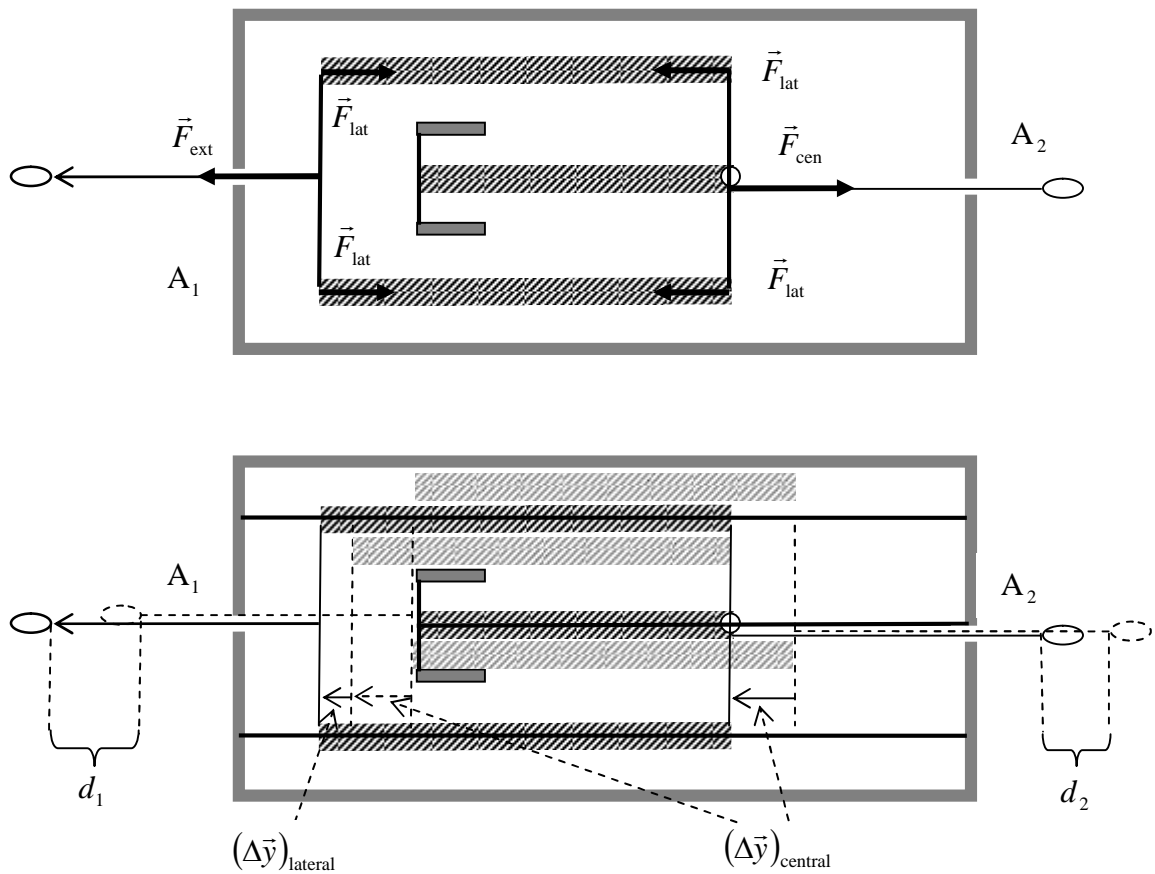
unde: k este constanta de elasticitate a unuia dintre resorturi; $(\Delta y)_{\text{lat}}$ este deformarea unuia dintre resorturile laterale; iar $(\Delta y)_{\text{cen}}$ este deformarea resortului central;

$$2(\Delta y)_{\text{lat}} = (\Delta y)_{\text{cen}}; (\Delta y)_{\text{lat}} = \frac{1}{2}(\Delta y)_{\text{cen}};$$

$$d_1 = (\Delta y)_{\text{lat}} + (\Delta y)_{\text{cen}} = \frac{3}{2}(\Delta y)_{\text{cen}};$$

$$d_2 = (\Delta y)_{\text{cen}}; d_1 = \frac{3}{2}d_2,$$

unde d_1 și d_2 sunt deplasările celor două inele ale cutiei A, atunci când se acționează din exterior asupra inelului de la capătul A_1 al cutiei A.

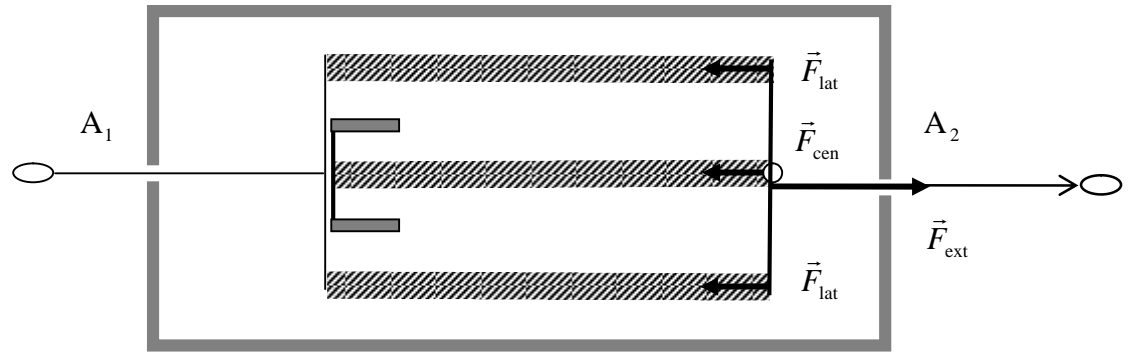


2) Pentru cutia A, când asupra inelului de la capătul A_2 acționează o forță exterioară \vec{F}_{ext} , orientată așa cum indică figura al turat, determinând apariția forțelor elastice \vec{F}_{lat} și respectiv \vec{F}_{cen} , care asigură echilibrul elementelor sistemului, înseamnă că :

$$F_{\text{ext}} = 2F_{\text{lat}} + F_{\text{cen}},$$

unde F_{lat} și F_{cen} sunt forțele de reacție ale resorturilor laterale și respectiv a resortului central;

$$F_{\text{lat}} = F_{\text{cen}}; F_{\text{ext}} = 3F_{\text{lat}}.$$



Deformările resorturilor fiind identice, în acord cu legea lui Hooke, utilizând desenul din figura alăturată, rezultă :

$$3k(\Delta y)_{\text{lat}} = F_{\text{ext}},$$

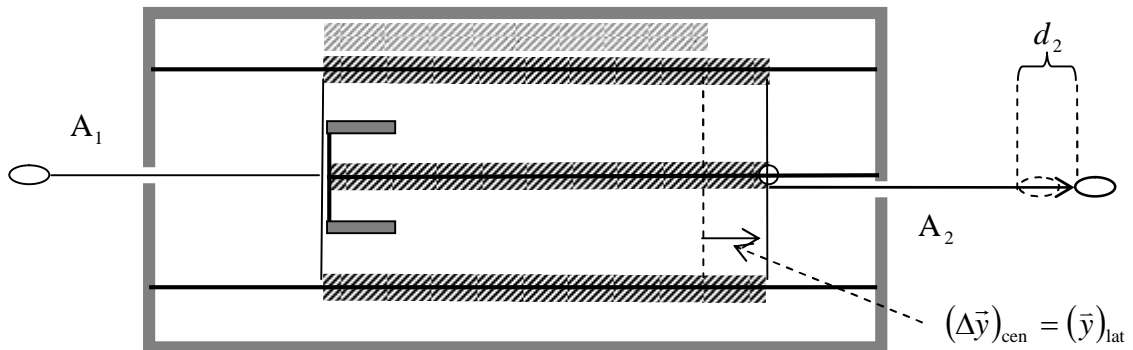
unde: k este constanta de elasticitate a unuiu dintre resorturi; $(\Delta y)_{\text{lat}}$ este deformarea unuiu dintre resorturile laterale; iar $(\Delta y)_{\text{cen}}$ este deformarea resortului central;

$$(\Delta y)_{\text{lat}} = (\Delta y)_{\text{cen}};$$

$$d_1 = 0;$$

$$d_2 = (\Delta y)_{\text{cen}},$$

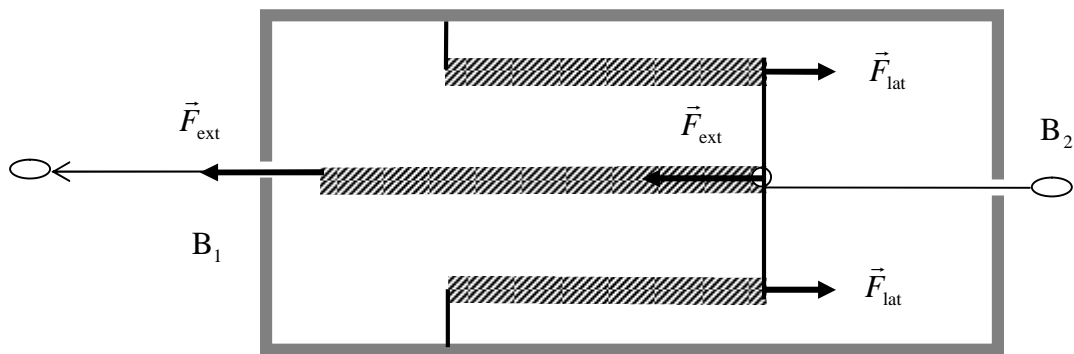
unde d_1 și d_2 sunt deplasările celor două inele ale cutiei A, atunci când se acționează din exterior asupra inelului de la capătul A_2 al cutiei A.



3) Pentru cutia B, când asupra inelului de la capătul B_1 acționează o forță exterioară \vec{F}_{ext} , orientată așa cum indică figura alăturată, determinându-se apariția forțelor elastice \vec{F}_{lat} și respectiv \vec{F}_{cen} , care asigură echilibrul elementelor sistemului, înseamnă că :

$$F_{\text{ext}} = 2F_{\text{lat}} = F_{\text{cen}},$$

unde F_{lat} și F_{cen} sunt forțele de reacție ale resorturilor laterale și respectiv a resortului central.



Deformările resorturilor laterale fiind identice, în acord cu legea lui Hooke, utilizând desenul din figura alăturată, rezultă :

$$2k(\Delta y)_{\text{lat}} = k(\Delta y)_{\text{cen}},$$

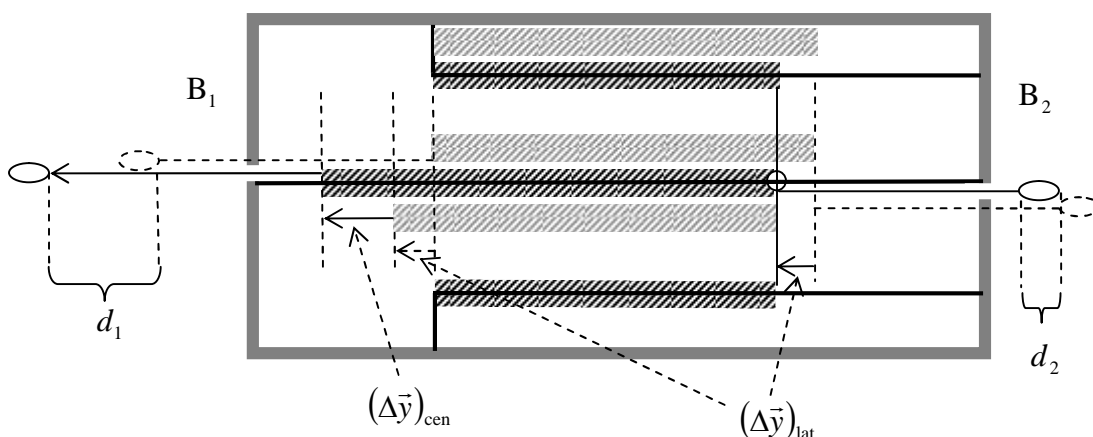
unde: k este constanta de elasticitate a unuia dintre resorturi; $(\Delta y)_{\text{lat}}$ este deformarea unuia dintre resorturile laterale; iar $(\Delta y)_{\text{cen}}$ este deformarea resortului central;

$$2(\Delta y)_{\text{lat}} = (\Delta y)_{\text{cen}}; (\Delta y)_{\text{lat}} = \frac{1}{2}(\Delta y)_{\text{cen}};$$

$$d_1 = (\Delta y)_{\text{lat}} + (\Delta y)_{\text{cen}} = 3(\Delta y)_{\text{lat}} = \frac{3}{2}(\Delta y)_{\text{cen}};$$

$$d_2 = (\Delta y)_{\text{lat}} = \frac{1}{2}(\Delta y)_{\text{cen}}; d_1 = 3d_2,$$

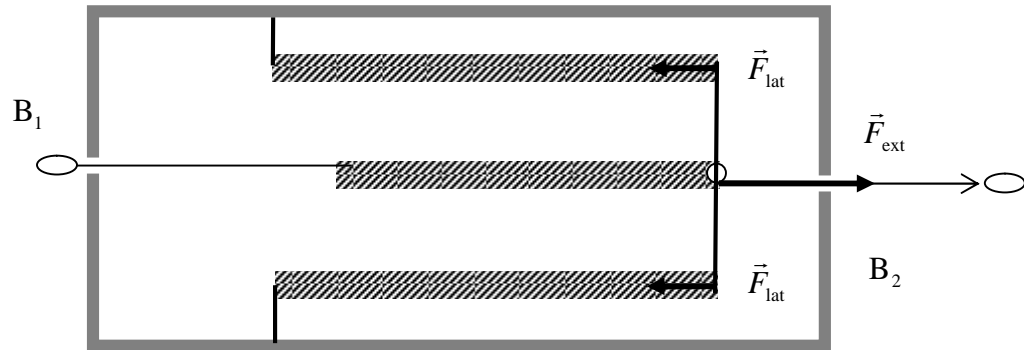
unde d_1 și d_2 sunt deplasările celor două inele ale cutiei B, atunci când se acționează din exterior asupra inelului de la capătul B_1 al cutiei B.



4) Pentru cutia B, când asupra inelului de la capătul B_2 acționează o forță exterioară \vec{F}_{ext} , orientată așa cum indică figura alăturată, determinăm apariția forțelor elastice \vec{F}_{lat} , care asigură echilibrul elementelor sistemului, înseamnă că :

$$F_{\text{ext}} = 2F_{\text{lat}},$$

unde F_{lat} sunt for ele de reac ie ale resorturilor laterale.



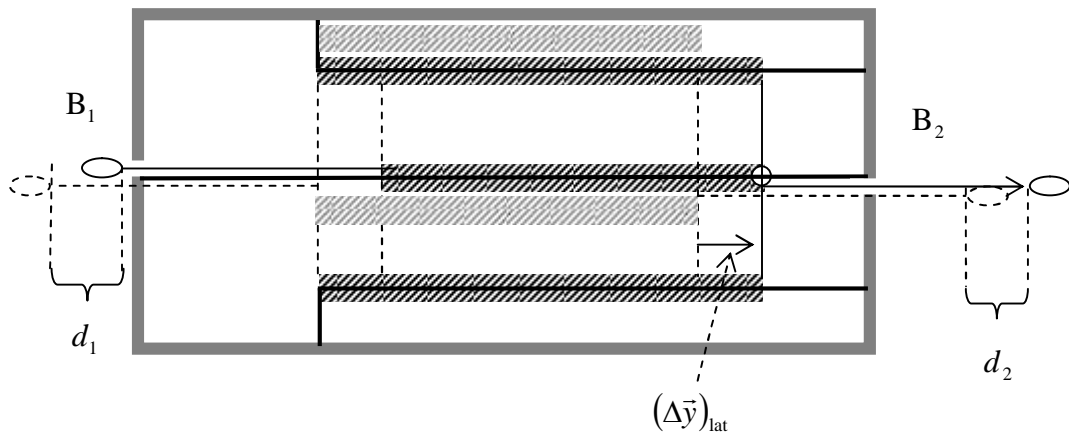
Deform rile resorturilor laterale fiind identice, în acord cu legea lui Hooke, utilizând desenul din figura al turat , rezult :

$$2k(\Delta y)_{lat} = F_{ext},$$

unde: k este constanta de elasticitate a unuia dintre resorturi; $(\Delta y)_{lat}$ este deformarea unuia dintre resorturile laterale;

$$d_2 = (\Delta y)_{lat} = d_1,$$

unde d_1 i d_2 sunt deplas rile celor dou inele ale cutiei B, atunci când se ac ioneaz din exterior asupra inelului de la cap tul B₂ al cutiei B.



c) 1,00 punct

Utilizând rezultatele anterioare ob inem:

1)

$$F_{ext} = 2F_{lat} = F_{cen};$$

$$F_{ext} = 2k(\Delta y)_{lat} = k(\Delta y)_{cen};$$

$$2(\Delta y)_{\text{lat}} = (\Delta y)_{\text{cen}}; (\Delta y)_{\text{lat}} = \frac{1}{2}(\Delta y)_{\text{cen}};$$

$$d_1 = \frac{3}{2}(\Delta y)_{\text{cen}}; d_2 = (\Delta y)_{\text{cen}}; d_1 = \frac{3}{2}d_2,$$

$$(\Delta y)_{\text{cen}} = \frac{2}{3}d_1 = d_2;$$

$$F_{\text{ext}} = k(\Delta y)_{\text{cen}} = \frac{2}{3}kd_1 = kd_2;$$

$$k = \frac{3F_{\text{ext}}}{2d_1} = \frac{F_{\text{ext}}}{d_2}.$$

2)

$$F_{\text{ext}} = 3F_{\text{lat}}; 3k(\Delta y)_{\text{lat}} = F_{\text{ext}} = 3k(\Delta y)_{\text{cen}};$$

$$(\Delta y)_{\text{lat}} = (\Delta y)_{\text{cen}};$$

$$d_1 = 0;$$

$$d_2 = (\Delta y)_{\text{cen}},$$

$$F_{\text{ext}} = 3k(\Delta y)_{\text{cen}} = 3kd_2; k = \frac{F_{\text{ext}}}{3d_2}.$$

3)

$$F_{\text{ext}} = 2F_{\text{lat}} = F_{\text{cen}},$$

$$2(\Delta y)_{\text{lat}} = (\Delta y)_{\text{cen}}; (\Delta y)_{\text{lat}} = \frac{1}{2}(\Delta y)_{\text{cen}};$$

$$d_1 = (\Delta y)_{\text{lat}} + (\Delta y)_{\text{cen}} = 3(\Delta y)_{\text{lat}};$$

$$d_2 = (\Delta y)_{\text{lat}}; d_1 = 3d_2,$$

$$F_{\text{ext}} = 2k(\Delta y)_{\text{lat}} = k(\Delta y)_{\text{cen}};$$

$$F_{\text{ext}} = 2kd_2 = \frac{2}{3}kd_1;$$

$$k = \frac{3F_{\text{ext}}}{2d_1} = \frac{F_{\text{ext}}}{2d_2}.$$

4)

$$F_{\text{ext}} = 2F_{\text{lat}},$$

$$2k(\Delta y)_{\text{lat}} = F_{\text{ext}},$$

$$d_2 = (\Delta y)_{\text{lat}} = d_1,$$

$$F_{\text{ext}} = 2k(\Delta y)_{\text{lat}} = 2kd_1 = 2kd_2;$$

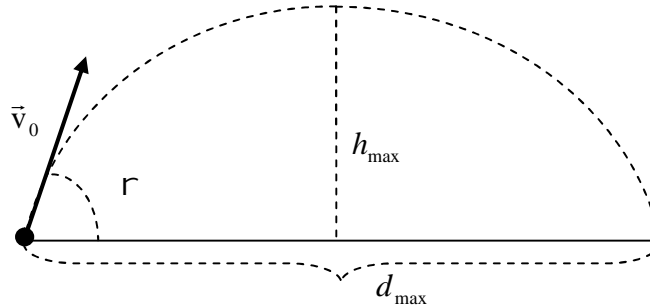
$$k = \frac{F_{\text{ext}}}{2d_1} = \frac{F_{\text{ext}}}{2d_2}.$$

Oficiu 0,50 puncte

Lucrarea B

Problema 2 – Rezolvare – Barem de notare – 5,00 puncte

Când un punct material este lansat de pe solul orizontal, cu viteza inițial \vec{v}_0 , sub un unghi Γ față de orizontal, așa cum indică figura alăturată, distanța maximă parcursă de proiectia pe sol a punctului material este:



$$d_{\max} = \frac{v_0^2}{g} \sin 2\Gamma,$$

iar înălțimea maximă la care ajunge punctul material este:

$$h_{\max} = \frac{v_0^2}{2g} \sin^2 \Gamma,$$

astfel încât:

$$\frac{d_{\max}}{h_{\max}} = \frac{4}{\tan \Gamma}.$$

Utilizând fotografia stroboscopică prezentată în figura alăturată, prin măsurători cu rigla, găsim:

$$x_{\max} = 11,2 \text{ cm}; y_{\max} = 14,1 \text{ cm}.$$

Dacă utilizăm informația din enunțul problemei, conform corecției pentru 1 cm de pe fotografia stroboscopică, corespund în realitate 8,7 cm, rezultă:

$$d_{\max} = x_{\max} S; h_{\max} = y_{\max} S,$$

unde $S = \frac{8,7 \text{ cm}}{1 \text{ cm}}$, reprezintă scara la care este realizată fotografia stroboscopică;

$$d_{\max} = 11,2 \text{ cm} \cdot \frac{8,7 \text{ cm}}{1 \text{ cm}} = 97,44 \text{ cm} = 0,9744 \text{ m};$$

$$h_{\max} = 14,1 \text{ cm} \cdot \frac{8,7 \text{ cm}}{1 \text{ cm}} = 122,67 \text{ cm} = 1,2267 \text{ m};$$

$$\frac{d_{\max}}{h_{\max}} = \frac{x_{\max}}{y_{\max}} = \frac{4}{\tan \Gamma};$$

$$\tan \Gamma = \frac{4y_{\max}}{x_{\max}} = \frac{4 \cdot 14,1 \text{ cm}}{11,2 \text{ cm}} = 5,0357;$$

$$\Gamma \approx 78,76^\circ,$$

reprezentând unghiul, față de orizontal, sub care mingea apăsătoare este lansată după ciocnirea perfect elastică cu suprafața ei orizontală a acesteia.

Cunoscând valoarea unghiului r , rezult :

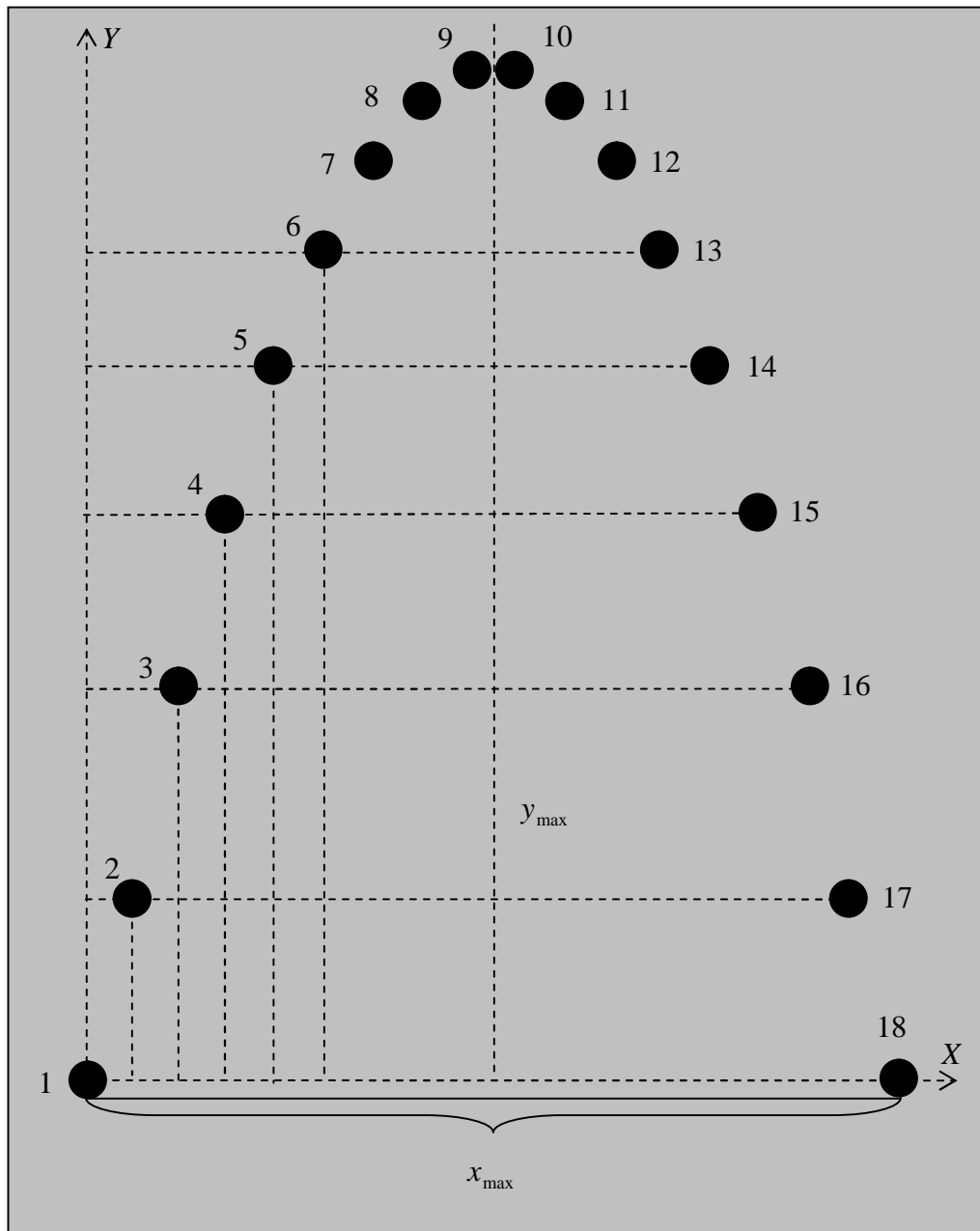
$$h_{\max} = \frac{v_0^2}{2g} \sin^2 r; \quad v_0 = \frac{\sqrt{2gh_{\max}}}{\sin r} = \frac{\sqrt{2 \cdot 9,8 \frac{\text{m}}{\text{s}^2} \cdot 1,2267 \text{ m}}}{\sin(78,76^\circ)} = \frac{\sqrt{24,04332} \text{ m}}{0,9808} \frac{\text{m}}{\text{s}};$$

$$v_0 = 4,9993 \frac{\text{m}}{\text{s}},$$

reprezentând viteza cu care mingea a p r sit suprafa a mesei dup ciocnirea perfect elastic a acesteia;

$$d_{\max} = \frac{v_0^2}{g} \sin 2r; \quad v_0 = \sqrt{\frac{gd_{\max}}{\sin 2r}} = \sqrt{\frac{9,8 \frac{\text{m}}{\text{s}^2} \cdot 0,9744 \text{ m}}{\sin(157,52^\circ)}} = \sqrt{\frac{9,54912}{0,3823} \frac{\text{m}}{\text{s}}};$$

$$v_0 = 4,9978 \frac{\text{m}}{\text{s}}.$$



Imaginile stroboscopice succesive ale mingii fiind surprinse la intervale de timp ale c ror durate au fost egale cu $\Delta t = 0,057 \text{ s}$, m surând pe fotografie coordonatele de pozi ie $(x; y)$ ale imaginii mingii i determinând coordonatele de pozi ie corespunz toare $(X; Y)$ ale mingii, în urma calculelor care se impun, rezult :

- pentru pozi ia 2

$$x_2 = 0,6 \text{ cm};$$

$$X_2 = 0,6 \text{ cm} \cdot \frac{8,7 \text{ cm}}{1 \text{ cm}} = 5,22 \text{ cm} = 0,0522 \text{ m};$$

$$X_2 = v_0 \cos \Gamma \cdot 1 \cdot \Delta t = 0,0522 \text{ m};$$

$$v_0 \cos \Gamma = \frac{0,0522 \text{ m}}{1 \cdot 0,057 \text{ s}} = 0,9157894 \frac{\text{m}}{\text{s}};$$

$$y_2 = 2,55 \text{ cm};$$

$$Y_2 = 2,55 \text{ cm} \cdot \frac{8,7 \text{ cm}}{1 \text{ cm}} = 22,189 \text{ cm} = 0,22189 \text{ m};$$

$$Y_2 = v_0 \sin \Gamma (1 \cdot \Delta t) - \frac{g(1 \cdot \Delta t)^2}{2} = 0,22189 \text{ m};$$

$$v_0 \sin \Gamma = \frac{g(1 \cdot \Delta t)}{2} + \frac{0,22189 \text{ m}}{1 \cdot \Delta t} = \frac{9,8 \frac{\text{m}}{\text{s}^2} \cdot 0,057 \text{ s}}{2} + \frac{0,22189 \text{ m}}{0,057 \text{ s}};$$

$$v_0 \sin \Gamma = 4,1721070 \frac{\text{m}}{\text{s}};$$

$$\tan \Gamma = \frac{4,1721070 \frac{\text{m}}{\text{s}}}{0,9157894 \frac{\text{m}}{\text{s}}} = 4,5557;$$

$$\Gamma \approx 77,62^\circ;$$

$$v_0 = \sqrt{(4,1721070)^2 + (0,9157894)^2} \frac{\text{m}}{\text{s}};$$

$$v_0 \approx 4,2714 \frac{\text{m}}{\text{s}};$$

- pentru pozi ia 4

$$x_4 = 1,9 \text{ cm};$$

$$X_4 = 1,9 \text{ cm} \cdot \frac{8,7 \text{ cm}}{1 \text{ cm}} = 16,53 \text{ cm} = 0,1653 \text{ m};$$

$$X_4 = v_0 \cos \Gamma \cdot 3 \cdot \Delta t = 0,1653 \text{ m};$$

$$v_0 \cos \Gamma = \frac{0,1653 \text{ m}}{3 \cdot 0,057 \text{ s}} = 0,9666666 \frac{\text{m}}{\text{s}};$$

$$y_4 = 7,5 \text{ cm};$$

$$Y_4 = 7,5 \text{ cm} \cdot \frac{8,7 \text{ cm}}{1 \text{ cm}} = 65,25 \text{ cm} = 0,6525 \text{ m};$$

$$Y_4 = v_0 \sin \Gamma (3 \cdot \Delta t) - \frac{g(3 \cdot \Delta t)^2}{2} = 0,6525 \text{ m};$$

$$v_0 \sin \Gamma = \frac{g(3 \cdot \Delta t)}{2} + \frac{0,6525 \text{ m}}{3 \cdot \Delta t} = \frac{9,8 \frac{\text{m}}{\text{s}^2} \cdot 3 \cdot 0,057 \text{ s}}{2} + \frac{0,6525 \text{ m}}{3 \cdot 0,057 \text{ s}};$$

$$v_0 \sin \Gamma = 4,6536894 \frac{\text{m}}{\text{s}};$$

$$\tan \Gamma = \frac{4,6536894 \frac{\text{m}}{\text{s}}}{0,9666666 \frac{\text{m}}{\text{s}}} = 4,8141; \Gamma \approx 78,24^\circ;$$

$$v_0 = \sqrt{(4,6536894)^2 + (0,9666666)^2} \frac{\text{m}}{\text{s}}; v_0 \approx 4,7530 \frac{\text{m}}{\text{s}};$$

- pentru pozi ia 6

$$x_6 = 3,3 \text{ cm};$$

$$X_6 = 3,3 \text{ cm} \cdot \frac{8,7 \text{ cm}}{1 \text{ cm}} = 28,71 \text{ cm} = 0,2871 \text{ m};$$

$$X_6 = v_0 \cos \Gamma \cdot 5 \cdot \Delta t = 0,2871 \text{ m};$$

$$v_0 \cos \Gamma = \frac{0,2871 \text{ m}}{5 \cdot 0,057 \text{ s}} = 1,0073684 \frac{\text{m}}{\text{s}};$$

$$y_6 = 11,4 \text{ cm};$$

$$Y_6 = 11,4 \text{ cm} \cdot \frac{8,7 \text{ cm}}{1 \text{ cm}} = 99,18 \text{ cm} = 0,9918 \text{ m};$$

$$Y_6 = v_0 \sin \Gamma (5 \cdot \Delta t) - \frac{g(5 \cdot \Delta t)^2}{2} = 0,9918 \text{ m};$$

$$v_0 \sin \Gamma = \frac{g(5 \cdot \Delta t)}{2} + \frac{0,9918 \text{ m}}{5 \cdot \Delta t} = \frac{9,8 \frac{\text{m}}{\text{s}^2} \cdot 5 \cdot 0,057 \text{ s}}{2} + \frac{0,9918 \text{ m}}{5 \cdot 0,057 \text{ s}};$$

$$v_0 \sin \Gamma = 4,8765 \frac{\text{m}}{\text{s}};$$

$$\tan \Gamma = \frac{4,8765 \frac{\text{m}}{\text{s}}}{1,0073684 \frac{\text{m}}{\text{s}}} = 4,8408; \Gamma \approx 78,33^\circ;$$

$$v_0 = \sqrt{(4,8765)^2 + (1,0073684)^2} \frac{\text{m}}{\text{s}}; v_0 \approx 4,97946 \frac{\text{m}}{\text{s}}.$$

În aceste condiții acceptăm ca rezultate finale:

$$\bar{\Gamma} = \frac{78,76^\circ + 77,62^\circ + 78,24^\circ + 78,33^\circ}{4} = 78,2375^\circ; \dots\dots\dots \mathbf{2,25 \text{ puncte}}$$

$$\bar{v}_0 = \frac{4,9993 + 4,9978 + 4,2714 + 4,7530 + 4,97946 \text{ m}}{5} = 4,800192 \frac{\text{m}}{\text{s}}. \dots\dots\dots \mathbf{2,25 \text{ puncte}}$$

Oficiu **0,50 puncte**